

## 技術詞彙表

本詞彙表載有本文件所用若干技術詞彙的解釋。因此，該等詞彙及其涵義未必與該等詞彙的標準行業涵義或用法一致。

「ACC」	指	自適應巡航控制
「AD」	指	高階自動駕駛。通過利用各種傳感器、攝像頭和先進的軟件算法，使車輛無需人工干預即可感知環境、作出決策並控制其運動
「ADAS」	指	高級輔助駕駛。通過利用各種傳感器、攝像頭和軟件算法為車輛提供更多功能並增強駕駛體驗，協助駕駛員操作車輛並提高安全性
「AEB」	指	自動緊急制動
「APA」	指	自動泊車輔助系統
「API」	指	應用程序接口，一種為其他軟件提供服務的軟件接口
「AUTOSAR」	指	汽車開放系統架構，汽車及軟件行業領先公司的全球合作夥伴關係，以開發及建立標準化軟件框架
「BEV」	指	鳥瞰圖，從非常陡峭的視角觀察物體或位置的高架視圖，創造出一種視角，就好像觀察者是一隻飛行中的鳥向下看一樣
「BEV Transformer」	指	自動駕駛的一種新模型
「複合年增長率」	指	複合年增長率，衡量特定期間投資的平均年增長率

## 技術詞彙表

「C-NCAP」	指	中國新車評價規程，一項針對中國的車輛安全評價規程。C-NCAP評估在中國市場銷售的車輛安全性能並根據多項碰撞試驗和評估標準提供安全評級
「乘聯會」	指	中國汽車流通協會汽車市場研究分會
「定點」	指	產品或解決方案在車型中的大規模採用
「ECU」	指	電子控制單元
「EDA」	指	電子設計自動化
「E-NCAP」	指	歐洲新車評價規程，一項針對歐洲的車輛安全評價規程。E-NCAP評估在歐洲市場銷售的車輛安全性能並根據多項碰撞試驗和評估標準提供安全評級
「FAE」	指	現場應用工程師
「FPS」	指	每秒幀數
「ICA」	指	智能巡航輔助
「IHB」	指	智能大燈
「LCC」	指	車道居中控制
「激光雷達」	指	激光探測及測距
「LKA」	指	車道保持輔助
「MP」或「百萬像素」	指	相當於1,000,000個像素的計量單位
「新能源汽車」	指	新能源汽車
「NOA」	指	領航輔助駕駛
「OEM」	指	整車製造商
「PCM」	指	過程控制監視器

---

## 技術詞彙表

---

「PMIC」	指	電源管理集成電路
「交強險」	指	機動車交通事故責任強制保險
「SOP」	指	開始生產，開始批量生產汽車或汽車組件
「TJA」	指	交通擁堵輔助
「一級供應商」	指	直接向OEM提供組件、系統或模塊的最高級別供應商
「十大中國OEM」	指	根據灼識諮詢的資料，按銷量計，於2023年的十大中國OEM
「VPA」	指	記憶泊車
「瓦特」	指	用於衡量某物使用或產生多少電力的單位，一瓦特相當於每秒傳輸或使用的一焦耳能量