

詞彙表

本詞彙表載有本文件所用若干技術詞彙的釋義。因此，該等詞彙及其涵義未必與該等詞彙的標準行業涵義或用法一致。

「AI」	指	人工智能
「API」	指	應用程式編程接口，指一套預定義的規則、協議及工具，允許用戶將人工智能功能整合到應用程式、網站或軟件中
「複合年增長率」	指	複合年增長率
「直角坐標機器人」	指	一種工業機器人，其基於沿三個相互垂直的軸(通常為X、Y及Z軸)的線性運動進行操作，能夠在矩形工作範圍內實現精確定位及可重複運動。直角坐標機器人通常由線性執行器或伺服控制系統驅動，並廣泛用於工業自動化應用，如物料搬運、取放操作、注塑件移除、裝配及加工過程，此等應用要求高精度、高剛性及易於編程
「數控」	指	計算機數值控制，一種通過以數值數據編碼的程式化指令實現機床自動化控制的技術
「消費電子」	指	為日常個人或家庭使用而設計的電子裝置及設備，包括用於通訊、娛樂、信息處理及家庭應用的產品
「具身智能」	指	將人工智能整合到物理系統中，使其能夠與物理世界互動。該等系統可包括通用機器人、人形機器人等
「EtherCAT」	指	控制自動化技術以太網，一種為實時工業自動化通訊而開發的基於以太網的現場總線系統
「總建築面積」	指	總建築面積
「GTRT」	指	齒輪驅動搖籃式轉台技術

詞彙表

「人形機器人」	指	從形態上模擬人體而設計的機器人，通常具有與人類相似的機動性及在現實環境中完成複雜任務的自主決策能力
「I/O」	指	輸入／輸出，指控制系統與外部設備或信號之間的通信接口，數據、指令或狀態信息通過該接口接收(輸入)及傳輸(輸出)。I/O常用於工業自動化及控制系統中，以連接傳感器、執行器、機器及週邊設備，從而實現對系統運作的監控、控制及協調
「注塑機」	指	一種通過加熱塑膠直至熔化，將其注入模具，然後冷卻使其凝固成所需形狀，從而將塑膠原料顆粒轉化為成品零件的機器
「IntarkDB」	指	一個基於openGauss開發的數據庫平台，旨在作為具身智能及工業應用的數據基礎設施。IntarkDB支持工業數據的採集、存儲、管理及分析，可實現機器人及自動化系統中感知、決策及執行數據的整合。其旨在支持工業機器人從傳統的可編程設備演變為具有更強感知、決策及執行能力的智能體
「IT」	指	信息科技
「多關節機器人」	指	一種以旋轉關節為主要運動單元，通過多個關節的組合實現多自由度空間運動的機器人
「營運技術」	指	營運技術，指用於監控、控制及操作物理設備、流程及工業設備的硬件及軟件系統
「PLC」	指	可編程邏輯控制器，一種專門的工業控制設備，旨在對機械及工業流程進行實時控制

詞彙表

「QsemOS」	指	一種基於openEuler操作系統開發的嵌入式操作系統。QsemOS專為工業及機器人應用而設計，支持實時性能、系統穩定性及安全要求，並為工業控制、機器人控制及其他智能設備提供操作系統基礎
「研發」	指	研究與開發
「RGM」	指	實時通用運動，指支持工業自動化及機器人系統中多軸運動的確定性實時控制的運動控制框架或接口
「SCARA」	指	選擇順應性裝配機械臂，一種能夠在四個軸上自由移動並保持剛度，同時在最終軸上具有順應性的機械臂
「UV打印」	指	一種在打印過程中利用紫外光快速固化或乾燥油墨的打印工藝。UV打印可實現高分辨率、耐用及快乾的打印效果，並廣泛應用於工業製造中的表面標記、裝飾及功能性打印，尤其是在自動化生產線上
「VLA」	指	視覺－語言－動作，一種集成的AI框架，連接視覺感知、自然語言理解及物理動作執行，使機器人能夠解讀視覺場景、理解口頭指令並執行適當的物理反應